

IE6001

Roll No. : .....

May 2024

**PROCESS CONTROLLER**

निर्धारित समय : 3 घंटे]

Time allowed : 3 Hours]

[अधिकतम अंक : 60

[Maximum Marks : 60]

नोट : (i) प्रश्न-पत्र में तीन सेक्षण हैं, बी एवं सी हैं।

Note : There are THREE sections in the paper A, B and C.

(ii) सेक्षण ए में प्रश्न संख्या 1 के सभी 10 भागों के उत्तर दीजिए। प्रत्येक भाग एक अंक का है एवं सभी 10 भाग वस्तुनिष्ठ प्रकार के प्रश्नों के हैं।

Answer all the 10 parts of the question No. 1 in Section A. Each part carries one mark and all 10 parts have objective type questions.

(iii) सेक्षण बी के 8 प्रश्नों में से किन्हीं 6 प्रश्नों के उत्तर दीजिए। प्रत्येक प्रश्न 3 अंक का है एवं इनका 5 लाइन / 50 शब्दों में उत्तर दीजिए।

Answer any 6 questions out of the 8 questions in Section B. Each question carries 3 marks and to be answered within 5 lines / 50 words.

(iv) सेक्षण सी के 6 प्रश्नों में से किन्हीं 4 प्रश्नों के उत्तर दीजिए। प्रत्येक प्रश्न 8 अंक का है एवं इनका 15 लाइन / 150 शब्दों में उत्तर दीजिए।

Answer any 4 questions out of the 6 questions in Section C. Each question carries 8 marks and to be answered within 15 lines / 150 words.

(v) प्रत्येक सेक्षण के सभी प्रश्नों को क्रमवार एक साथ हल कीजिए।

Solve all the questions of a section consecutively together.

(vi) दोनों भाषाओं में अन्तर होने की स्थिति में अंग्रेजी अनुवाद ही मान्य है।

Only English version is valid in case of difference in both the languages.

**सेक्षण - ए****Section - A**

1. (i) वायवीय नियंत्रण निकाय में मानक संकेत परास होती है

- |                     |                     |
|---------------------|---------------------|
| (a) 0 – 15 पी एस आई | (b) 3 – 15 पी एस आई |
| (c) 4 – 20 पी एस आई | (d) 6 – 9 पी एस आई  |

Standard signal range in a Pneumatic control system is

- |                |                |
|----------------|----------------|
| (a) 0 – 15 psi | (b) 3 – 15 psi |
| (c) 4 – 20 psi | (d) 6 – 9 psi  |



(ii) अवकलज नियंत्रण क्रिया का दूसरा नाम है

- |                     |                  |
|---------------------|------------------|
| (a) दर              | (b) एन्टीसिपेटरी |
| (c) (a) व (b) दोनों | (d) कोई नहीं     |

Another name of derivative control action is

- |                      |                   |
|----------------------|-------------------|
| (a) Rate             | (b) Anticipatory  |
| (c) (a) and (b) both | (d) None of these |

(iii) स्वचालित नियंत्रण निकाय में त्रुटि संसूचक का आउटपुट होता है

- |                           |                           |
|---------------------------|---------------------------|
| (a) इच्छित मान + मापन मान | (b) इच्छित मान – मापन मान |
| (c) इच्छित मान / मापन मान | (d) इच्छित मान × मापन मान |

Output of error detector in automatic control system

- |                                    |
|------------------------------------|
| (a) Desired value + Measured value |
| (b) Desired value – Measured value |
| (c) Desired value / Measured value |
| (d) Desired value × Measured value |

(iv) इलेक्ट्रॉनिक नियंत्रण निकाय में मानक संकेत परास होती है

- |                         |                         |
|-------------------------|-------------------------|
| (a) 0 – 20 मिली एम्पीयर | (b) 0 – 10 मिली एम्पीयर |
| (c) 4 – 20 मिली एम्पीयर | (d) 0 – 50 मिली एम्पीयर |

Standard signal range in electronic control system is

- |               |               |
|---------------|---------------|
| (a) 0 – 20 mA | (b) 0 – 10 mA |
| (c) 4 – 20 mA | (d) 0 – 50 mA |

(v) एयर कंडीशनर नियंत्रण क्रिया का उदाहरण है

- |           |               |
|-----------|---------------|
| (a) ऑन-ऑफ | (b) समानुपाती |
| (c) दर    | (d) समाकलन    |

Air conditioner is an example of control action

- |            |                  |
|------------|------------------|
| (a) ON-OFF | (b) Proportional |
| (c) Rate   | (d) Integral     |

(vi) ऑफसेट त्रुटि नियंत्रण क्रिया में होती है

- |                |               |
|----------------|---------------|
| (a) ऑन-ऑफ      | (b) समानुपाती |
| (c) दर (अवकलज) | (d) समाकलन    |

OFFSET error present in this control action

- |                       |                  |
|-----------------------|------------------|
| (a) ON-OFF            | (b) Proportional |
| (c) Rate (Derivative) | (d) Integral     |

(vii) किस नियंत्रक क्रिया में कन्ट्रोलर आउटपुट के परिवर्तन की दर त्रुटि के समानुपाती होती है ?

- |               |            |
|---------------|------------|
| (a) समानुपाती | (b) समाकलन |
| (c) अवकलज     | (d) ऑन-ऑफ  |

In which control action the rate of change of controller output is proportional to error ?

- |                  |              |
|------------------|--------------|
| (a) Proportional | (b) Integral |
| (c) Derivative   | (d) ON-OFF   |

(viii) किस नियंत्रण क्रिया में नियंत्रक का आउटपुट त्रुटि के परिवर्तन की दर के समानुपाती होता है ?

- |           |               |
|-----------|---------------|
| (a) ऑन-ऑफ | (b) समानुपाती |
| (c) अवकलज | (d) समाकलन    |

In which control action the controller output is proportional to rate of change of error ?

- |                |                  |
|----------------|------------------|
| (a) ON-OFF     | (b) Proportional |
| (c) Derivative | (d) Integral     |

(ix) कौन सी नियंत्रण क्रिया अकेले काम नहीं आती है ?

- |           |               |
|-----------|---------------|
| (a) ऑन-ऑफ | (b) समानुपाती |
| (c) अवकलज | (d) समाकलन    |

Which control action is not used single ?

- |                |                  |
|----------------|------------------|
| (a) ON-OFF     | (b) Proportional |
| (c) Derivative | (d) Integral     |

(x) नियंत्रण आउटपुट में 100% परिवर्तन के लिए त्रुटि परिवर्तन प्रतिशतता को कहते हैं

- |                       |                     |
|-----------------------|---------------------|
| (a) समानुपाती नियतांक | (b) समाकलन नियतांक  |
| (c) अवकलज नियतांक     | (d) समानुपाती बैण्ड |

Percentage change in error that result in 100% change in controller output is called –

- |                           |                              |
|---------------------------|------------------------------|
| (a) Proportional constant | (b) Integral constant        |
| (c) Derivative constant   | (d) Proportional band (1×10) |

### सेक्षन – बी

#### Section – B

2. खुला पाश नियंत्रण प्रणाली को समझाइए।

Explain open loop control system. (3)

3. क्या अवकलज नियंत्रण क्रिया को अकेले प्रयोग कर सकते हैं ? संक्षेप में समझाइये।

Do we use derivative control action alone ? Explain in brief. (3)

4. समाकलन नियंत्रण क्रिया का प्रयोग किस प्रोसेस में किया जाता है ? समझाइये।

In which process the integral control action is used ? Explain. (3)

5. वायवीय नियंत्रकों का प्रयोग किन उद्योगों में किया जाता है ?

In which industries the pneumatic controllers are used ? (3)

6. हाइड्रोलिक एवं वायवीय नियंत्रकों में क्या अन्तर है ?

What is the difference in hydraulic and pneumatic controller ? (3)

7. ऑपरेशन एम्प्लीफायर को उपयोग में लेकर इलेक्ट्रॉनिक योगक को समझाइये ।

Explain electronic adder using operation amplifier.

(3)

8. कैस्केड नियंत्रण स्कीम को समझाइये ।

Explain cascade control scheme.

(3)

9. हाइड्रोलिक नियंत्रकों की उपयोगिता समझाइये ।

Explain uses of hydraulic controller.

(3)

### सेक्शन – सी

#### Section – C

10. खुला पाश एवं बन्द पाश नियंत्रण निकाय में अन्तर लिखिए ।

Write open loop and close loop control system.

(8)

11. पी+डी नियंत्रण क्रिया को सचित्र समझाइये ।

Explain P+D control action with neat diagram.

(8)

12. वायवीय पी आई नियंत्रक को सचित्र समझाइये ।

Explain pneumatic PI controller with neat diagram.

(8)

13. हाइड्रोलिक पी आई डी नियंत्रक को सचित्र समझाइये ।

Explain hydraulic PID controller with neat diagram.

(8)

14. इलेक्ट्रॉनिक समानुपाती नियंत्रक को सचित्र समझाइये ।

Explain electronic proportional controller with neat diagram.

(8)

15. अनुपात नियंत्रण स्कीम को उदाहरण सहित समझाइये ।

Explain ratio control scheme with suitable example.

(8)